

Robogrant – pomoc na rozwój polskiej branży meblarskiej

Program jest finansowany ze środków PARP, a jego budżet to 29 mln zł.

Termin naboru:

Wnioski będzie można składać od 8 listopada do 6 grudnia 2022 r.

Wnioskodawcy:

Małe i średnie firmy, prowadzący czynną działalność gospodarczą na terenie RP w zakresie kodu PKD należącego do działu 31 Produkcja mebli, w ramach którego uwzględnia się następujące podklasy kodów PKD:

- ✓ 31.01.Z Produkcja mebli biurowych i sklepowych;
- ✓ 31.02.Z Produkcja mebli kuchennych;
- ✓ 31.03.Z Produkcja materaców;
- ✓ 31.09.Z Produkcja pozostałych mebli.

Program skierowany jest do podmiotów, które przynajmniej w dwóch z trzech ostatnich zamkniętych lat obrotowych osiągnęły przychody ze sprzedaży nie mniejsze, niż 3 mln zł.

Dofinansowanie:

Wsparcie sięgające 85% wydatków kwalifikowanych, które maksymalnie mogą wynieść 1 mln zł – co oznacza, że jedna firma może otrzymać nawet 850 tys. zł dofinansowania.

Grant stanowi pomoc de minimis.

Koszty kwalifikowane:

Środki z grantu będzie można przeznaczyć na zakup, instalację i uruchomienie robota przemysłowego.

Do kosztów kwalifikowalnych zalicza się:

- 1) nabycie, montaż, instalację i uruchomienie nowych środków trwałych w postaci robotów przemysłowych;
- 2) nabycie, montaż, instalację i uruchomienie pozostałych nowych środków trwałych w postaci maszyn i urządzeń komplementarnych do robotów przemysłowych, tj.:
 - a) maszyny i urządzenia peryferyjne do robotów przemysłowych;
 - b) maszyny, urządzenia służące zapewnieniu ergonomii oraz bezpieczeństwa pracy w odniesieniu do stanowisk pracy, gdzie zachodzi interakcja człowieka z robotem

- przemysłowym (w szczególności czujniki, sterowniki, przekaźniki, zamki bezpieczeństwa, ogrodzenia, osłony, optoelektroniczne urządzenia ochronne, kurtyny świetlne, skanery obszarowe);
- c) maszyny, urządzenia lub systemy służące do zdalnego zarządzania, diagnozowania, monitorowania, lub serwisowania robotów przemysłowych, w szczególności czujników i kamer;
 - d) urządzenia komplementarne do robotów przemysłowych, niezbędnych do interakcji człowiek-maszyna.
- 3) nabycie wartości niematerialnych i prawnych niezbędnych do instalacji i integracji nabywanych środków trwałych (robotów przemysłowych oraz pozostałych maszyn, urządzeń) z parkiem maszynowym w celu ich prawidłowego uruchomienia.

Okres realizacji projektu nie może przekroczyć 18 miesięcy i nie może rozpocząć się przed złożeniem wniosku o dofinansowanie.

***Robot przemysłowy** – *automatycznie sterowana, programowalna, wielozadaniowa - stacjonarna lub mobilna maszyna - o co najmniej 4 stopniach swobody, posiadająca właściwości manipulacyjne do celów zastosowań przemysłowych, która spełnia łącznie następujące warunki:*

- a. wymienia dane w formie cyfrowej z urządzeniami sterującymi i diagnostycznymi lub monitorującymi w celu zdalnego: sterowania, programowania, monitorowania lub diagnozowania;*
- b. jest połączona z systemami teleinformatycznymi, usprawniającymi procesy produkcyjne, w szczególności z systemami zarządzania produkcją, planowania lub projektowania produktów;*
- c. jest monitorowana za pomocą czujników, kamer lub innych podobnych urządzeń;*
- d. jest zintegrowana z innymi maszynami w cyklu produkcyjnym.*

Do robotów i manipulatorów nie zalicza się urządzeń sterowanych ręcznie oraz automatów do produkcji części, automatów kopiujących oraz urządzeń do ciągłego ruchu i manipulowania materiałami sypkimi i płynnymi.

****Maszyny i urządzenia peryferyjne** do robotów przemysłowych funkcjonalnie z nimi związane to w szczególności:

- 1) jednostki liniowe zwiększające swobodę ruchu;
- 2) pozycjonery jedno- i wieloosiowe;
- 3) tory jezdne;
- 4) słupowysięgniki;

- 5) obrotniki;
- 6) nastawniki;
- 7) stacje czyszczące;
- 8) stacje automatycznego ładowania;
- 9) stacje załadownicze lub odbiorcze;
- 10) złącza kolizyjne;
- 11) efekторы końcowe do interakcji robota z otoczeniem służące do:

a) nakładania powłok, malowania, lakierowania, dozowania, klejenia, uszczelniania, spawania, cięcia, w tym cięcia laserowego, zaginania, gratowania, śrutowania, piaskowania, szlifowania, polerowania, czyszczenia, szczerkowania, drasowania, wykańczania powierzchni, murowania, odlewania ciśnieniowego, lutowania, zgrzewania, klinczowania, wiercenia, handlingu, w tym manipulacji, przenoszenia i montażu, ładowania i rozładowania, pakowania, gwoźdzenia, paletyzacji i depaletyzacji, sortowania, mieszania, testowania i wykonywania pomiarów,

b) obsługi maszyn: frezarek, wtryskarek, giętarek, robodrilli, wiertarek, tokarek, wrzecion, zginarek i zawijarek, wycinarek, walcarek, przecinarek, szlifierek, wytaczarek, ciągnarek, drukarek, pras i wyoblarek.

Kryteria rozstrzygające:

W przypadku, gdy w wyniku przeprowadzonej oceny więcej niż jeden projekt uzyska jednakową łączną liczbę punktów, o kolejności na liście rankingowej decydować będą:

- 1) Pierwszy zakup robota przemysłowego – wsparcie będzie przyznane w pierwszej kolejności projektom, których Wnioskodawca na dzień składania wniosku o powierzenie grantu nie dysponował robotem przemysłowym w przedsiębiorstwie (deklaruje dokonanie pierwszego zakupu robota w ramach projektu).
- 2) Stopa bezrobocia w powiecie, w którym realizowany jest projekt – wsparcie będzie przyznane w pierwszej kolejności projektom, których główne miejsce realizacji zlokalizowane jest na terenie powiatu o wyższej stopie bezrobocia na podstawie danych GUS i wg. stanu na koniec miesiąca poprzedzającego okres sześciu miesięcy poprzedzających ogłoszenie konkursu.
- 3) Wkład własny – Wnioskodawca ma możliwość otrzymania dodatkowych punktów, jeżeli zapewnia wkład własny na poziomie:
 - dodatkowy 1 pkt – powyżej 30% wydatków kwalifikowalnych, ale nie więcej niż 40%;
 - dodatkowe 2 pkt – powyżej 40% wydatków kwalifikowalnych.